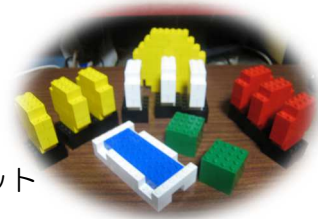


事前学習 この講習会受講前に WRO2021 競技ルールは各自学習しておいて下さい。
今年はこんなロボットかなあ？

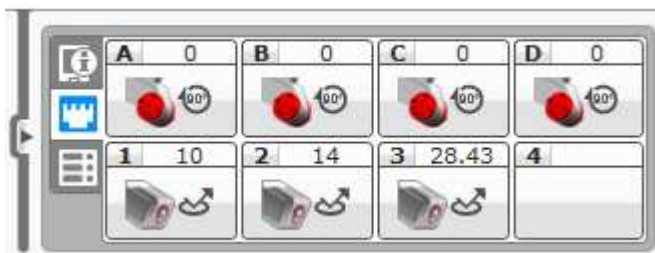


スタートロボットは
台車：トレーニングロボット
機構：2本のアーム
センサー：色センサー3個(2個)
今年はこちらからスタートしてみます。



講習会初日は基礎実験から。

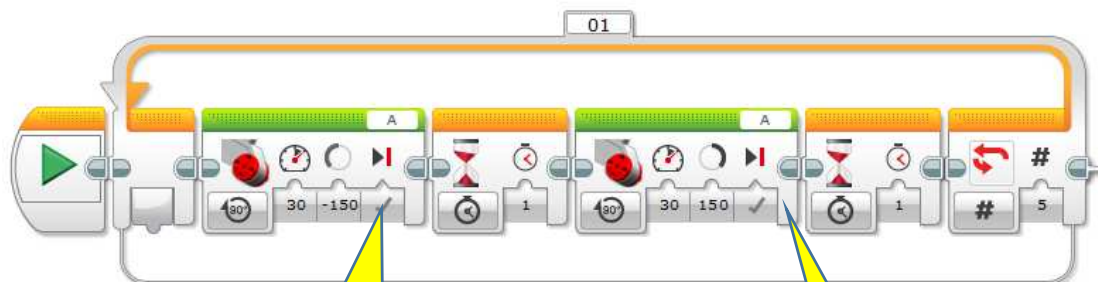
練習0 組み立てとスタート時の各モータ値の確認



AポートとDポートに接続したモータの
ホームポジション

練習1 左アーム単体テスト

まず軽く実験。左アームを上下させてみましょう。

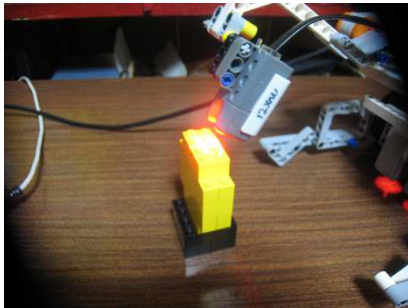


動作終了時はブレーキ
惰性運転はダメ

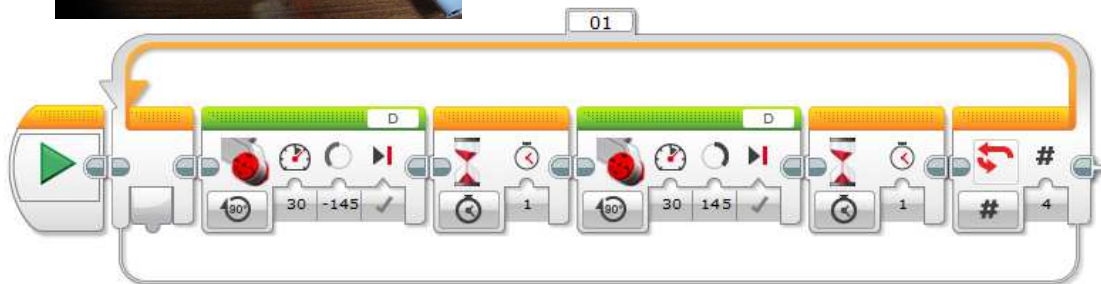
Lモータ

※Mモータがないので、Lモータを使います。

練習2 右アーム単体テスト



アームの落ちる位置はこの位からスタートし、アーム先をどうするか、各自改良して下さい。



練習3 右アームと色センサー連結テスト



右アームに取り付けた色センサーでブロックの色を読み上げるプログラムを作りなさい。対象物は今年ブロックで行います。

